# Commande embarquée de moteurs

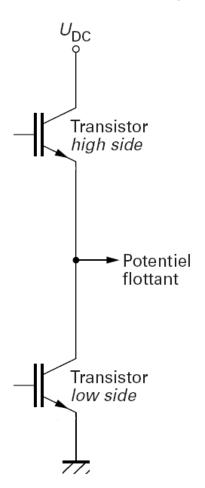
#### 2 Commande des transistors Driver

Christian Koechli

# Objectifs du cours

Driver (microcontrôleur -> grille transistor):

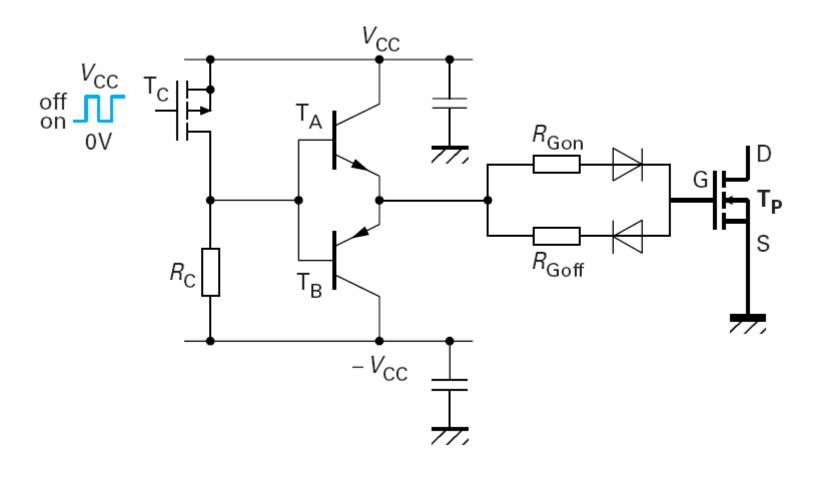
- Problématique du Low-Side
- Problématique du High-Side
  - Découplage
  - Bootstrap
  - Utilisation de P-MOS



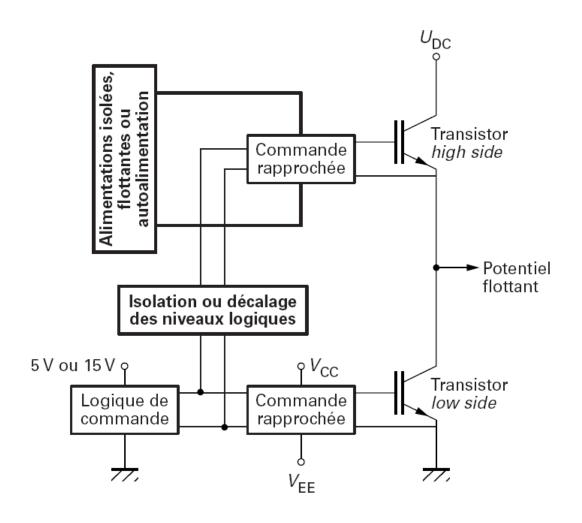
#### Caractéristiques de l'étage « driver »

- Limiter les pertes de commutation
  - Source de courant idéale pour une commutation rapide
- Éviter les pics de tension
  - Attention à la commutation rapide.
  - Éviter les inductances de fuites
    (Condensateur et diode de roue libre le plus proche du transistor)

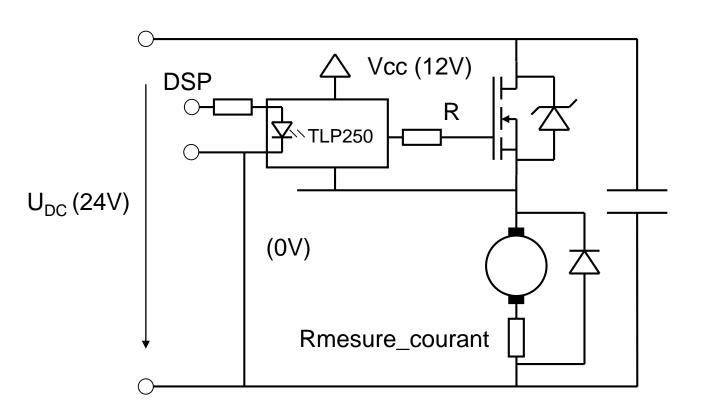
#### **Transistor Low Side**



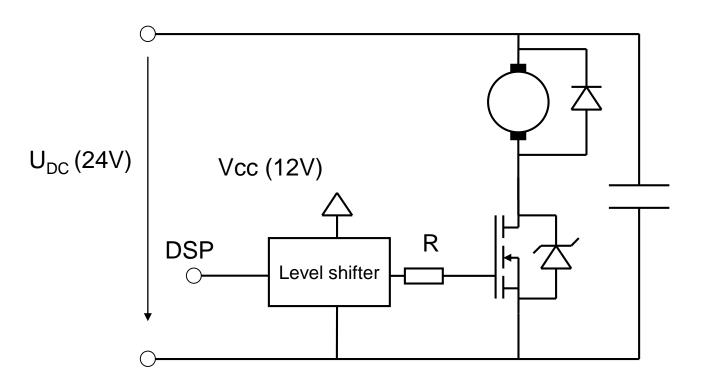
# Transistor High Side



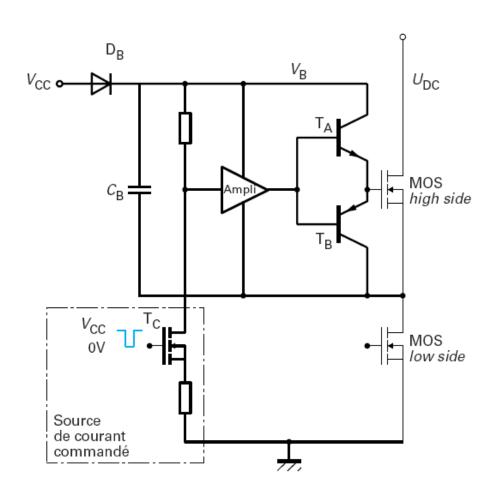
# Découplage



## Alimentation unipolaire



### Décalage de niveau (+bootstrap)



#### Utilisation d'un transistor à canal P

